

ACTIVIDADES NO DOMICILIO

PERÍODO: 25/05 – 29/05

MATERIA: TECNOLOXÍA

CURSO: 4 ESO

PROFESOR/A: ANTONIO OTERO

CONTACTO: antonio.otero@edu.xunta.es

METODO DE CORRECCIÓN: PROBAR y ENVIAR.

ACTIVIDADES

Hola. Otra semana menos, espero que todos lo llevéis medianamente bien.

Seguimos con el simulador de ascensor, algunos me habéis escrito preguntando como empezar a programarlo, **en la página 4 os dejo un programa que hace algo similar, pero utiliza el mando para los botones, y las distancias van a ser diferentes.**

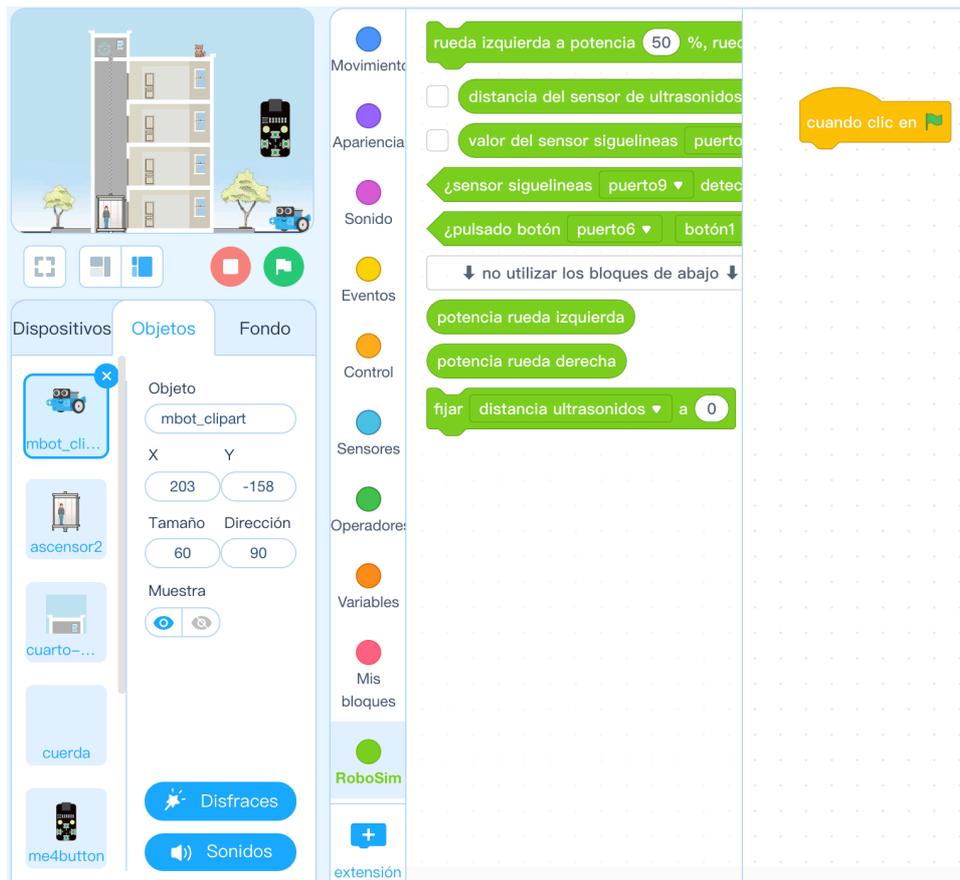
El primero va a ser el del ascensor. Para ello tenéis que descargar tres cosas.

Primero el mBlock nuevo, v5.20:
<https://www.mblock.cc/en-us/download>

Después en la carpeta compartida:
<https://app.box.com/s/efazlck2eqle0wvfrus7b0id975w20w8>

mbot_sim_test.mext es un archivo de extensión de mblock, para instalarlo basta con arrastrarlo hasta la ventana del mblock y soltarlo ahí, aparecerá como RoboSim (color verde claro) al final de las categorías (movimiento, apariencia, sonido, etc...)

Esa extensión la estoy creando yo, así que es posible que tenga fallos, por eso os pido que si van apareciendo me los enviéis al correo para poder repararlos.



ascensor v5.1.mblock es el archivo mblock sobre el que debéis trabajar.

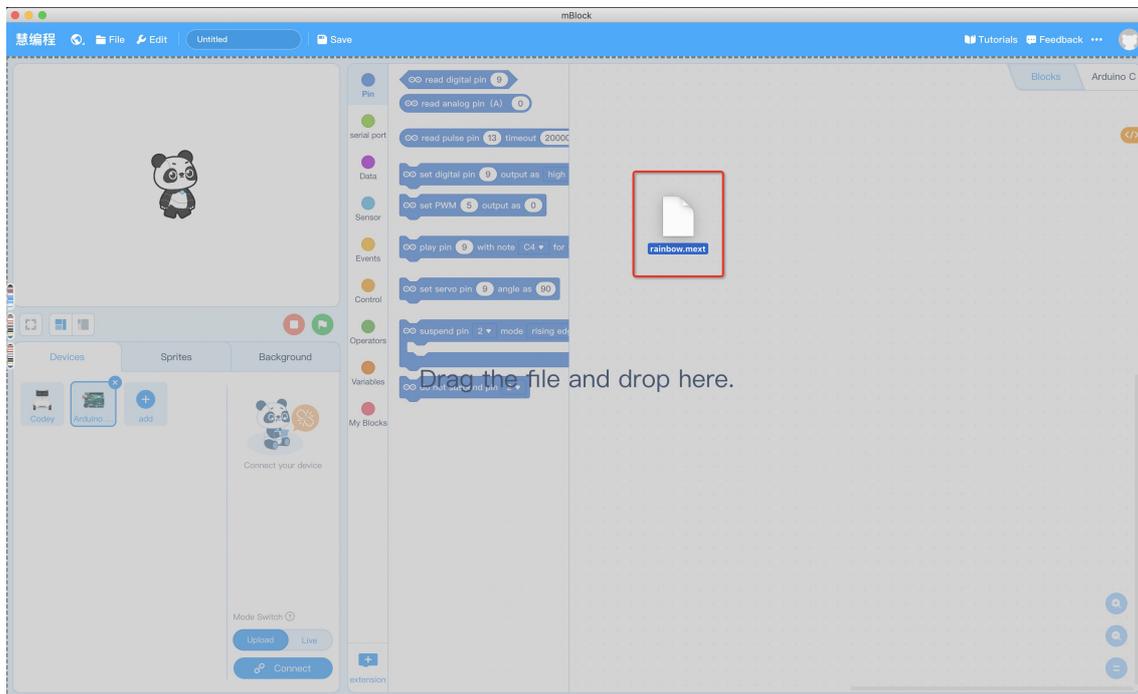
En el nuevo mblock intentan potenciar la creación online por lo que para cargar archivos hay que ir a "archivo" y elegir "importar desde tu ordenador" o "guardar en tu ordenador" para abrir o guardar.

Atención: solo podéis programar en el objeto "mbot_clipart" el resto de objetos es para que funcione la simulación, el programa es también mío y aunque lo ha probado puede tener fallos.

Se trata de **programar en el objeto del robot** con los bloques de la extensión RoboSim, como si fuese el robot por lo tanto **solo podéis utilizar los bloques (Control, Operadores, Variables y RoboSim)**

¿Y como estaría realizado el proyecto?, pues utilizaríamos el sensor de ultrasonidos colocado en la parte de arriba para medir la distancia a la cabina. Con la botonera de 4 botones seleccionamos el piso (para simplificar 1, 2, 3, 4). Y moveríamos la cabina con el motor izquierdo. Importante lo del motor izquierdo porque si activas el derecho no pasa nada.

Lo primero de todo, tenéis que ejecutar el mBlock.
Con el programa abierto arrastráis el archivo mbot_sim_test.mext encima del programa.



Y ya esta instalado, aparece RoboSim al final de los categorías de bloques de programación. El circulo verde claro de abajo.

Tened en cuenta que cuando vuelves a abrir el programa ya no está la extensión, pero si grabas un proyecto con la extensión al cargarlo si que aparece.

