

TOTAL	SUMA	NOTA
9/12		

NOME	GRUPO
------	-------

- REC CON RECUPERACIÓNEXS 1-7 (12 PTOS.)
 SEN RECUPERACIÓNEXS 2-7 (9 PTOS.)

- 1 1. i. Dar a definición de independencia linear dun conxunto e aportar un exemplo de conxunto linearmente dependente e outro de conxunto linearmente independente dentro do espazo vectorial das matrices $M_{1,3}(\mathbb{R})$.
- 1 ii. Estudar o rango do conxunto $W = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} \right\} \subset M_{3,1}(\mathbb{R})$.
- 1 iii. Suprimir de forma razoada un dos elementos de W de xeito que non varie o seu rango.

i. Nun espazo vectorial V , di-se que un subconxunto W é linearmente independente $:\Leftrightarrow$ a única combinación linear dos vectores de W que dá como resultado o vector nulo (elemento neutro da suma) é aquela que ten nulos todos os seus escalares.

O conxunto $W = \{(2 \ -1 \ 2), (0 \ 3 \ 1), (2 \ 2 \ 3)\} \subset M_{1,3}(\mathbb{R})$ é linearmente dependente xá que $(2 \ 2 \ 3) = (2 \ -1 \ 2) + (0 \ 3 \ 1) \Rightarrow (2 \ -1 \ 2) + (0 \ 3 \ 1) - (2 \ 2 \ 3) = (0 \ 0 \ 0)$, logo existe unha combinación linear non trivial dos elementos de W que dá o vector nulo.

O conxunto $W' = \{(1 \ 0 \ 0), (0 \ 1 \ 0), (0 \ 0 \ 1)\} \subset M_{1,3}(\mathbb{R})$ é linearmente independente xá que $\alpha \cdot (1 \ 0 \ 0) + \beta \cdot (0 \ 1 \ 0) + \gamma \cdot (0 \ 0 \ 1) = (0, 0, 0) \Leftrightarrow \alpha = \beta = \gamma = 0$, logo a única combinación linear dos vectores de W' que dá o vector nulo é a trivial.

ii. Sexa $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 & -2 \\ 2 & 0 & -3 & 3 \\ -1 & -1 & 4 & -1 \end{pmatrix}$ a matriz formada polas matrices columna de W ; así $\text{rang } W = \text{rang } A$, e utilizando o método de Gauss temos:

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 & -2 \\ 2 & 0 & -3 & 3 \\ -1 & -1 & 4 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{F_2+2F_1 \\ F_3-F_1}]{\sim} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & 2 & -5 & -1 \\ 0 & -2 & 5 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3+F_2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & 2 & -5 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Logo $\text{rang } W = \text{rang } A = 2$.

iii. Suprimindo o último dos elementos, por exemplo, obtemos o subconxunto

$$W' = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix} \right\} \subset W, \text{ que se corresponde coa matriz } A' = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & -3 \\ -1 & -1 & 4 \end{pmatrix}.$$

As transformacións elementares usadas para obter o rango de A permiten transformar a matriz A' en outra de xeito que $A' \sim \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, logo $\text{rang } W' = \text{rang } A' = 2$.

1 2. i. Estudiar a compatibilidade do seguinte sistema en función do valor de k , indicando en que

$$\text{casos é un sistema de Cramer: } \begin{cases} kx+y-2z=0 \\ x+y+z=0 \\ x-y+z=k \end{cases}.$$

1 ii. Resolver o sistema anterior nos casos en que sexa posíbel, utilizando a regra de Cramer.

i. As matrices son $M = \begin{pmatrix} k & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ e $M^* = \begin{pmatrix} k & 1 & -2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & k \end{pmatrix}$.

$$\det M = \begin{vmatrix} k & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 2k+4, \text{ logo } \det M = 0 \Leftrightarrow k = -2.$$

No caso xeral, $k \neq -2$, temos que $\text{rang } M = \text{rang } M^* = 3$, logo é un sistema compatíbel determinado e ademais é un sistema de Cramer, por ser $\det M \neq 0$.

No caso $k = -2$ a matriz ampliada é $M^* = \begin{pmatrix} -2 & 1 & -2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$.

$\begin{vmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -3 \neq 0$, logo $\{F_1, F_2\}$ e $\{C_1, C_2\}$ son conxuntos linearmente independentes e polo tanto $\text{rang } M = 2$ e $\text{rang } M^* \geq 2$.

$$\begin{vmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & -2 \end{vmatrix} = 6 \neq 0, \text{ así que } \text{rang } M^* = 3, \text{ logo o sistema é incompatíbel.}$$

ii. A solución no caso xeral $k \neq -2$ é:

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ k & -1 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} k & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix}} = \frac{3k}{2k+4}, \quad y = \frac{\begin{vmatrix} k & 0 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & k & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} k & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix}} = \frac{-k^2-2k}{2k+4} = -\frac{k}{2}, \quad z = \frac{\begin{vmatrix} k & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & k \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} k & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix}} = \frac{k^2-k}{2k+4}.$$

Logo a solución é $\left(\frac{3k}{2k+4}, -\frac{k}{2}, \frac{k^2-k}{2k+4} \right) \forall k \neq -2$.

3. Dada a matriz $M = (C_1, C_2, C_3) \in M_3(\mathbb{R})$, tal que $\det M = 4$, obter o determinante da matriz $B = (-C_2, 2C_1 - C_3, C_2 + C_3)$ indicando as propriedades do cálculo de determinantes que se utilizem.

$\det B = \det(-C_2, 2C_1 - C_3, C_2 + C_3) = \det(-C_2, 2C_1 - C_3, C_2) + \det(-C_2, 2C_1 - C_3, C_3)$ [1], pela propriedade da soma de filas ou colunas (neste caso referido às colunas).

Ademais $\det(-C_2, 2C_1 - C_3, C_2) = 0$ por ser a primeira e terceira colunas opostas. Logo da expressão [1] obtemos $\det B = \det(-C_2, 2C_1 - C_3, C_3)$. Utilizando de novo a propriedade da soma de colunas obtemos $\det B = \det(-C_2, 2C_1, C_3) + \det(-C_2, -C_3, C_3)$, onde resulta que $\det(-C_2, -C_3, C_3) = 0$ pelo mesmo motivo anterior, así que $\det B = \det(-C_2, 2C_1, C_3)$.

Extraendo factores das colunas primeira e segunda obtemos $\det B = -2 \cdot \det(C_2, C_1, C_3)$ e, finalmente, permutando as duas primeiras colunas resulta:

$$\det B = -2 \cdot \det(C_2, C_1, C_3) = 2 \cdot \det(C_1, C_2, C_3) = 2 \cdot \det M = 2 \cdot 4 = 8$$

Outra forma de obter $\det B$ é utilizando o método de Gauss para o cálculo de determinantes:

$$\det B = \det(-C_2, 2C_1 - C_3, C_2 + C_3) \stackrel{[1]}{=} \det(-C_2, 2C_1 - C_3, C_3) \stackrel{[2]}{=} \det(-C_2, 2C_1, C_3) \stackrel{[3]}{=}$$

$$\stackrel{[3]}{=} -\det(2C_1, -C_2, C_3) \stackrel{[4]}{=} 2 \cdot \det(C_1, C_2, C_3) = 2 \cdot \det M = 2 \cdot 4 = 8$$

[1] À terceira coluna soma-se-lle a primeira.

[2] À segunda coluna soma-se-lle a terceira.

[3] Permutan-se as duas primeiras colunas.

[4] Extraen-se factores da primeira e segunda colunas.

1 4. i. Calcular o rango da matriz $A = \begin{pmatrix} t & 0 & t \\ t+1 & t & 0 \\ 0 & t+1 & t+1 \end{pmatrix}$ segundo o valor do parámetro t .

1 ii. Resolver a ecuación matricial $XA - 2A = B$, onde A é a matriz do apartado anterior, con $t=1$, e $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. [Nota: obter a inversa por determinantes.]

$$i. \det A = \begin{vmatrix} t & 0 & t \\ t+1 & t & 0 \\ 0 & t+1 & t+1 \end{vmatrix} \stackrel{C_2 - C_3}{=} \begin{vmatrix} t & -t & t \\ t+1 & t & 0 \\ 0 & 0 & t+1 \end{vmatrix} = (t+1) \cdot (t^2 + t(t+1)) = (t+1) \cdot t \cdot (2t+1)$$

$$\det A = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} t = -1 \\ t = 0 \\ t = -\frac{1}{2} \end{cases}$$

Para $t=0$ temos $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, no caso $t=-1$ é $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ e no caso $t=-\frac{1}{2}$

resulta $A = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$; nos tres casos o rango de A é claramente 2.

$$\text{rang } A = 3 \quad \forall t \neq 0, t \neq -1, t \neq -\frac{1}{2}$$

ii. Para $t=1$ a matriz é $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$, matriz regular xa que $\det A = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \end{vmatrix} = 6$.

Logo temos: $XA - 2A = B \Leftrightarrow XA = B + 2A \Leftrightarrow X = (B + 2A) \cdot A^{-1} = B \cdot A^{-1} + 2I_3$.

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot \text{Adj}^t A = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ -4 & 2 & 2 \\ 4 & -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Polo tanto } X = B \cdot A^{-1} + 2I_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ -4 & 2 & 2 \\ 4 & -2 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} =$$

$$= \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 6 & 0 & -3 \\ 10 & -2 & 1 \\ -4 & -4 & 5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \left[\begin{pmatrix} 6 & 0 & -3 \\ 10 & -2 & 1 \\ -4 & -4 & 5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 12 & 0 & 0 \\ 0 & 12 & 0 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix} \right] = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 18 & 0 & -3 \\ 10 & 10 & 1 \\ -4 & -4 & 17 \end{pmatrix}$$

1 5. i. Enunciado do Teorema de Rouché-Fröbenius.

1 ii. Dado o sistema $\begin{cases} 2x+z=5 \\ 2y-z=2 \end{cases}$, engadir, de xeito razoado, unha nova ecuación, de maneira que o sistema resultante sexa:

- a. incompatible; b. compatible indeterminado (resolvé-lo neste caso); c. compatible determinado (resolvé-lo).

i. Sexa S un sistema linear e sexan M e M^* as matrices de coeficientes e ampliada do sistema; entón o sistema é compatible $\Leftrightarrow \text{rang } M = \text{rang } M^*$. Ademais, neste caso, o sistema é determinado $\Leftrightarrow \text{rang } M = n$ e será indeterminado $\Leftrightarrow \text{rang } M < n$, onde n é o número de incógnitas de S . A diferenza entre o número de incógnitas e o rango de M chama-se grau de liberdade do sistema.

ii. O sistema $\begin{cases} 2x+z=5 \\ 2y-z=2 \end{cases}$ ten $\text{rang } M = \text{rang } M^* = 2$, así que é un sistema compatible indeterminado.

Para engadir unha ecuación de xeito que resulte incompatible deberá ser $\text{rang } M = 2$ e $\text{rang } M^* = 3$, logo temos que engadir unha ecuación que sexa combinación linear das dúas primeiras, agás os termos independentes. Por exemplo, pode ser a ecuación resultante de

sumar ambas e mudar o valor do termo independente. Así, o sistema $\begin{cases} 2x+z=5 \\ 2y-z=2 \\ 2x+2y=0 \end{cases}$ ten

$\text{rang } M = 2$ e $\text{rang } M^* = 3$ e é polo tanto incompatible.

Para engadir unha ecuación de xeito que resulte compatible indeterminado deberá ser $\text{rang } M = 2$ e $\text{rang } M^* = 2$, logo temos que engadir unha ecuación que sexa combinación linear das dúas primeiras, incluídos os termos independentes. Por exemplo, pode ser a

ecuación resultante de sumar ambas. Así, o sistema $\begin{cases} 2x+z=5 \\ 2y-z=2 \\ 2x+2y=7 \end{cases}$ ten $\text{rang } M = 2$ e

$\text{rang } M^* = 2$, inferiores ao número de incógnitas, e polo tanto é compatible indeterminado con 1 grau de liberdade.

Para resolvé-lo abonda con resolver o sistema inicial, xa que a terceira ecuación é combinación linear das dúas primeiras. Traspoñendo previamente os termos en z ao segundo membro resulta $\begin{cases} 2x=5-z \\ 2y=2+z \end{cases}$, e de forma trivial $x = \frac{5-z}{2}$ e $y = \frac{2+z}{2}$.

A solución é $(\frac{5-z}{2}, \frac{2+z}{2}, z)$ $z \in \mathbb{R}$.

Para engadir unha ecuación de xeito que resulte compatible determinado deberá ser $\text{rang } M = 3$ e $\text{rang } M^* = 3$, logo temos que engadir unha ecuación cuxo primeiro membro

non sexa combinación linear das dúas primeiras. Así, o sistema $\begin{cases} 2x+z=5 \\ 2y-z=2 \\ x+y+z=0 \end{cases}$ ten

$\text{rang } M = 3$ e $\text{rang } M^* = 3$, igual ao número de incógnitas. É polo tanto un sistema compatible determinado e pode resolver-se polo método de Cramer:

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 5 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 5 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}} = \frac{17}{4}, \quad y = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 5 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 5 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}} = -\frac{3}{4} \quad \text{e} \quad z = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 0 & 5 \\ 0 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 5 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}} = -\frac{14}{4} = -\frac{7}{2}.$$

A solución é polo tanto $\left(\frac{17}{4}, -\frac{3}{4}, -\frac{7}{2}\right)$.

1

6. Calcular o valor do determinante de orden n

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 & \dots & -1 \\ 2 & 0 & -2 & \dots & -2 \\ 3 & 3 & 0 & \dots & -3 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ n & n & n & \dots & 0 \end{vmatrix}.$$

Utilizando o método de Gauss para o cálculo de determinantes, podemos transformar o determinante inicial en outro igual sumando a todas as columnas a primeira, do que resulta unha matriz triangular; finalmente o determinante será o produto dos elementos da diagonal principal:

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 & \dots & -1 \\ 2 & 0 & -2 & \dots & -2 \\ 3 & 3 & 0 & \dots & -3 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ n & n & n & \dots & 0 \end{vmatrix} \begin{matrix} C_2+C_1 \\ C_3+C_1 \\ \dots \\ C_n+C_1 \end{matrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 2 & 2 & 0 & \dots & 0 \\ 3 & 6 & 3 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ n & 2n & 2n & \dots & n \end{vmatrix} = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \dots \cdot n = n!$$

1

7. Razoar a seguinte afirmación:

Sexa S un sistema linear de 4 ecuacións e 3 incógnitas; se S ten algunha solución, entón algunha das ecuacións do sistema é combinación linear das outras.

Se S ten algunha solución é un sistema compatible, logo as matrices de coeficientes M e ampliada M^* teñen o mesmo rango.

Mas $\text{rang } M \leq 3$, xá que $M \in M_{4,3}(\mathbb{R})$ e polo tanto $\text{rang } M^* \leq 3$. Así que, como a matriz ampliada ten rango inferior a 4, polo menos unha das catro ecuacións há de ser combinación linear das demais.