

# Resolución de Problemas del Bloque de Geometría

## Geometría Analítica en el Espacio (II)

### Ejercicio 29

IES O Couto

curso 2019-2020



Silvia Fdez. Carballo



INFO ABOUT RIGHTS



2 003143 305368

[www.safecreative.org/work](http://www.safecreative.org/work)

## Ejercicio 29

Dadas las rectas  $r : \frac{x-1}{2} = y = a-z$  y  $s : \frac{x+1}{3} = y-2 = z$ , se pide:

- Hallar el valor de  $a$  para que se corten en un punto, y para dicho valor, encontrar la ecuación del plano  $\pi$  que las contiene.
- Hallar la ecuación de la recta proyección de la recta  $t : x = \frac{y}{2} = -\frac{z}{3}$  sobre el anterior plano  $\pi$ .

## Apartado a)

- $r : \frac{x-1}{2} = \frac{y-0}{1} = \frac{z-a}{-1} \implies r$  tiene vector director  $\vec{u}_r = (2, 1, -1)$ ,  
y pasa por  $R = (1, 0, a)$

## Apartado a)

- $r : \frac{x-1}{2} = \frac{y-0}{1} = \frac{z-a}{-1} \implies r$  tiene vector director  $\vec{u}_r = (2, 1, -1)$ ,  
y pasa por  $R = (1, 0, a)$
- $s : \frac{x+1}{3} = \frac{y-2}{1} = \frac{z-0}{1} \implies s$  tiene vector director  $\vec{u}_s = (3, 1, 1)$ , y  
pasa por  $S = (-1, 2, 0)$

## Apartado a)

- $r : \frac{x-1}{2} = \frac{y-0}{1} = \frac{z-a}{-1} \implies r$  tiene vector director  $\vec{u}_r = (2, 1, -1)$ ,  
y pasa por  $R = (1, 0, a)$
- $s : \frac{x+1}{3} = \frac{y-2}{1} = \frac{z-0}{1} \implies s$  tiene vector director  $\vec{u}_s = (3, 1, 1)$ , y  
pasa por  $S = (-1, 2, 0)$
- Para que  $r$  y  $S$  sean secantes, dado que  $\vec{u}_r \not\parallel \vec{u}_s$ , es necesario y suficiente  
que  $\vec{RS}$ ,  $\vec{u}_r$ , y  $\vec{u}_s$  sean coplanarios, o equivalentemente, que  
 $[\vec{RS}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0$ :

## Apartado a)

- $r : \frac{x-1}{2} = \frac{y-0}{1} = \frac{z-a}{-1} \implies r$  tiene vector director  $\vec{u}_r = (2, 1, -1)$ , y pasa por  $R = (1, 0, a)$
- $s : \frac{x+1}{3} = \frac{y-2}{1} = \frac{z-0}{1} \implies s$  tiene vector director  $\vec{u}_s = (3, 1, 1)$ , y pasa por  $S = (-1, 2, 0)$
- Para que  $r$  y  $S$  sean secantes, dado que  $\vec{u}_r \not\parallel \vec{u}_s$ , es necesario y suficiente que  $\vec{RS}$ ,  $\vec{u}_r$ , y  $\vec{u}_s$  sean coplanarios, o equivalentemente, que  $[\vec{RS}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0$ :

$$[\vec{RS}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = \begin{vmatrix} -2 & 2 & -a \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -2 - 2a - 6 + 3a - 4 - 2 = a - 14 = 0 \iff$$

$$\iff a = 14$$

## Apartado a)

- $r : \frac{x-1}{2} = \frac{y-0}{1} = \frac{z-a}{-1} \implies r$  tiene vector director  $\vec{u}_r = (2, 1, -1)$ ,  
y pasa por  $R = (1, 0, a)$
- $s : \frac{x+1}{3} = \frac{y-2}{1} = \frac{z-0}{1} \implies s$  tiene vector director  $\vec{u}_s = (3, 1, 1)$ , y  
pasa por  $S = (-1, 2, 0)$
- Para que  $r$  y  $S$  sean secantes, dado que  $\vec{u}_r \not\parallel \vec{u}_s$ , es necesario y suficiente  
que  $\vec{RS}$ ,  $\vec{u}_r$ , y  $\vec{u}_s$  sean coplanarios, o equivalentemente, que  
 $[\vec{RS}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0$ :

$$[\vec{RS}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = \begin{vmatrix} -2 & 2 & -a \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -2 - 2a - 6 + 3a - 4 - 2 = a - 14 = 0 \iff$$

$$\iff a = 14$$

- Para cualquier  $P = (x, y, z)$  perteneciente al plano  $\Pi$  que contiene a  $r$  y  
a  $s$ , se cumple  $[\vec{SP}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0$  :

$$\Pi : [\vec{SP}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0 \iff \Pi : \begin{vmatrix} x+1 & y-2 & z \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \iff$$



$$\Pi : [\overrightarrow{SP}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0 \iff \Pi : \begin{vmatrix} x+1 & y-2 & z \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \iff$$

$$\iff \Pi : 2(x+1) - 5(y-2) - z = 0 \iff \Pi : 2x - 5y - z + 12 = 0$$

$$\Pi : [\overrightarrow{SP}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0 \iff \Pi : \begin{vmatrix} x+1 & y-2 & z \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \iff$$

$$\iff \Pi : 2(x+1) - 5(y-2) - z = 0 \iff \Pi : 2x - 5y - z + 12 = 0$$

Apartado b)

$$\Pi : [\overrightarrow{SP}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0 \iff \Pi : \begin{vmatrix} x+1 & y-2 & z \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \iff$$

$$\iff \Pi : 2(x+1) - 5(y-2) - z = 0 \iff \Pi : 2x - 5y - z + 12 = 0$$

### Apartado b)

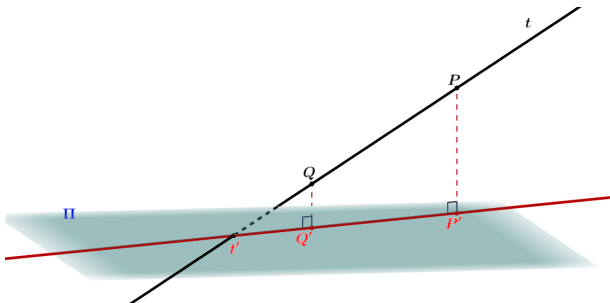
La proyección de la recta  $t$  sobre el plano  $\Pi$  es la recta  $t'$ , contenida en  $\Pi$ , y que se obtiene al proyectar perpendicularmente sobre  $\Pi$  todos los puntos de  $t$

$$\Pi : [\vec{SP}, \vec{u}_r, \vec{u}_s] = 0 \iff \Pi : \begin{vmatrix} x+1 & y-2 & z \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \iff$$

$$\iff \Pi : 2(x+1) - 5(y-2) - z = 0 \iff \Pi : 2x - 5y - z + 12 = 0$$

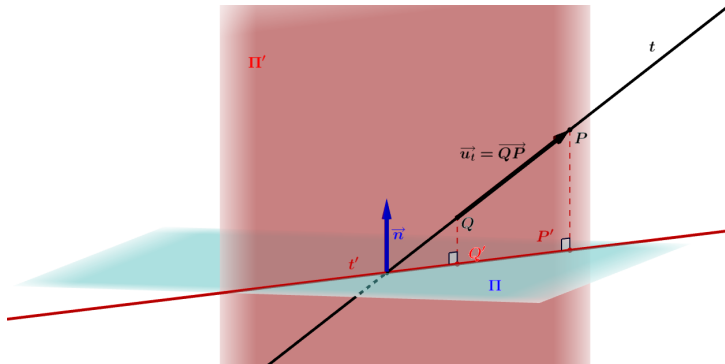
### Apartado b)

La proyección de la recta  $t$  sobre el plano  $\Pi$  es la recta  $t'$ , contenida en  $\Pi$ , y que se obtiene al proyectar perpendicularmente sobre  $\Pi$  todos los puntos de  $t$

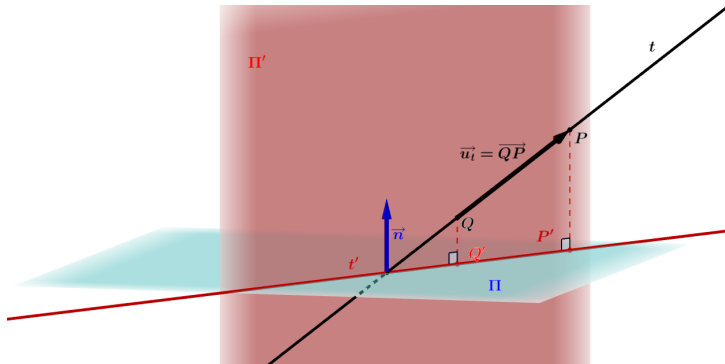


- La forma más rápida de obtener  $t'$  es intersecando  $\Pi$  con el plano perpendicular a  $\Pi$  que contiene a  $t$ ,  $\Pi'$

- La forma más rápida de obtener  $t'$  es intersecando  $\Pi$  con el plano perpendicular a  $\Pi$  que contiene a  $t$ ,  $\Pi'$



- La forma más rápida de obtener  $t'$  es intersecando  $\Pi$  con el plano perpendicular a  $\Pi$  que contiene a  $t$ ,  $\Pi'$



- El plano  $\Pi'$  será el plano que pasa por  $P \in t$ , y con vectores directores  $\vec{QP}$  ( $Q \in t$ ), y  $\vec{n} = (2, -5, -1)$  (vector normal a  $\Pi$ ).

- Las ecuaciones paramétricas de la recta  $t$  son  $\begin{cases} x = \lambda \\ y = 2\lambda \\ z = -3\lambda \end{cases}$ .



- Las ecuaciones paramétricas de la recta  $t$  son  $\begin{cases} x = \lambda \\ y = 2\lambda \\ z = -3\lambda \end{cases}$ .

Por tanto:

$$\left. \begin{array}{l} \lambda = 0 \implies Q = (0, 0, 0) \in t \\ \lambda = 1 \implies P = (1, 2, -3) \in t \end{array} \right\} \implies \vec{u}_t = (1, 2, -3)$$

- Las ecuaciones paramétricas de la recta  $t$  son  $\begin{cases} x = \lambda \\ y = 2\lambda \\ z = -3\lambda \end{cases}$ .

Por tanto:

$$\left. \begin{array}{l} \lambda = 0 \implies Q = (0, 0, 0) \in t \\ \lambda = 1 \implies P = (1, 2, -3) \in t \end{array} \right\} \implies \vec{u}_t = (1, 2, -3)$$

- Cualquier punto  $A = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  verificará que  $\vec{QA}$ ,  $\vec{n}$ ,  $\vec{QP}$  son coplanarios. Es decir:

- Las ecuaciones paramétricas de la recta  $t$  son 
$$\begin{cases} x = \lambda \\ y = 2\lambda \\ z = -3\lambda \end{cases} .$$

Por tanto:

$$\left. \begin{array}{l} \lambda = 0 \implies Q = (0, 0, 0) \in t \\ \lambda = 1 \implies P = (1, 2, -3) \in t \end{array} \right\} \implies \vec{u}_t = (1, 2, -3)$$

- Cualquier punto  $A = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  verificará que  $\vec{QA}$ ,  $\vec{n}$ ,  $\vec{QP}$  son coplanarios. Es decir:

$$\Pi' : \begin{vmatrix} x & y & z \\ 1 & 2 & -3 \\ 2 & -5 & -1 \end{vmatrix} = 0 \iff \Pi' : -17x - 5y - 9z = 0$$

- Las ecuaciones paramétricas de la recta  $t$  son 
$$\begin{cases} x = \lambda \\ y = 2\lambda \\ z = -3\lambda \end{cases} .$$

Por tanto:

$$\left. \begin{array}{l} \lambda = 0 \implies Q = (0, 0, 0) \in t \\ \lambda = 1 \implies P = (1, 2, -3) \in t \end{array} \right\} \implies \vec{u}_t = (1, 2, -3)$$

- Cualquier punto  $A = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  verificará que  $\vec{QA}, \vec{n}, \vec{QP}$  son coplanarios. Es decir:

$$\Pi' : \begin{vmatrix} x & y & z \\ 1 & 2 & -3 \\ 2 & -5 & -1 \end{vmatrix} = 0 \iff \Pi' : -17x - 5y - 9z = 0$$

- La recta  $t'$  tiene ecuación implícita

$$t : \begin{cases} 2x - 5y - z + 12 = 0 \\ 17x + 5y + 9z = 0 \end{cases}$$