

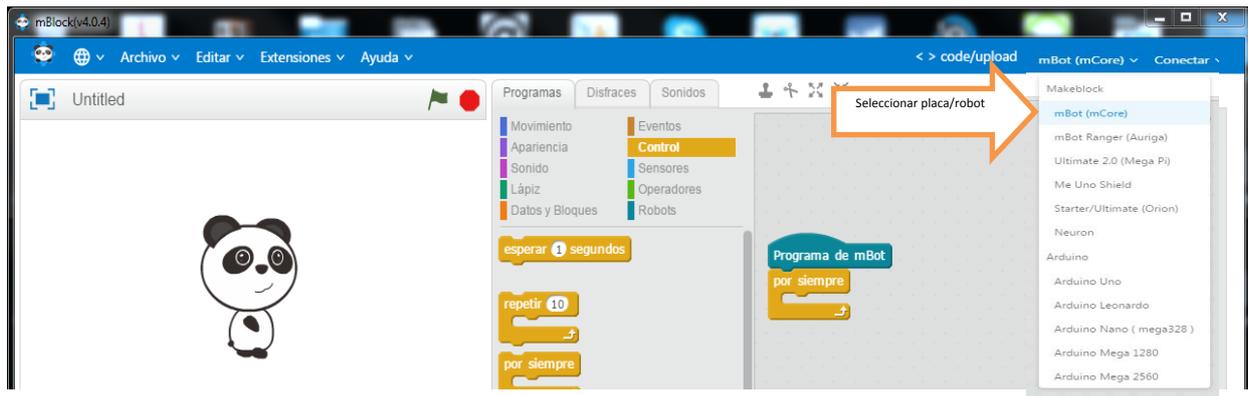
ANEXO

mBlock 4.0.4

Hay disponible una versión mBlock 4.0 experimental/beta

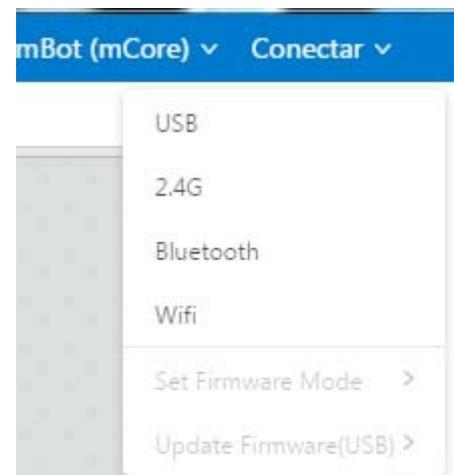
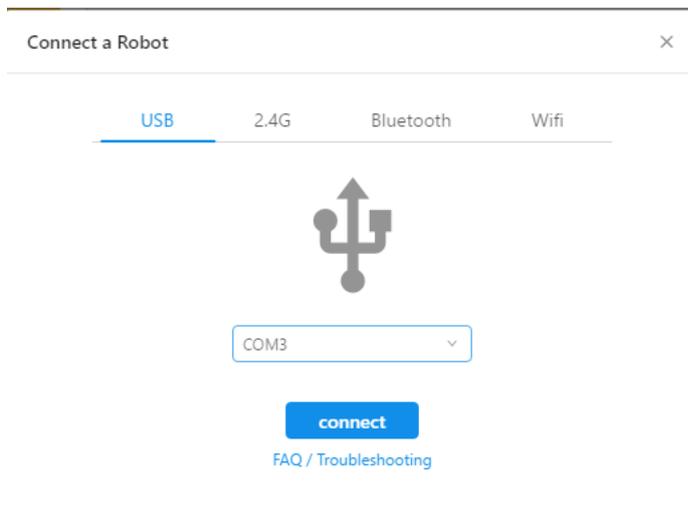
El entorno y la forma de trabajar es similar a la descrita en el libro, pero cambian algunos detalles de cómo se conecta el robot y la actualización del firmware. Los principales cambios se describen a continuación

- Conectar el robot:
 - Seleccionar mBot (mCore)

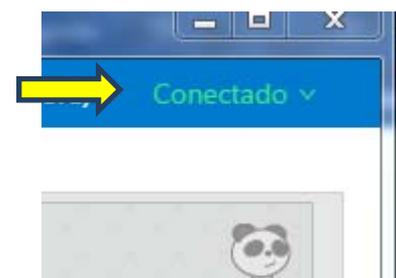


Encender la placa mCore (Power Switch on). Si está apagado no se conectará

Seleccionamos el puerto



Se puede verificar que está conectado porque indica “conectado”



También se puede comprobar si está conectado seleccionando robot y el indicador estará en verde

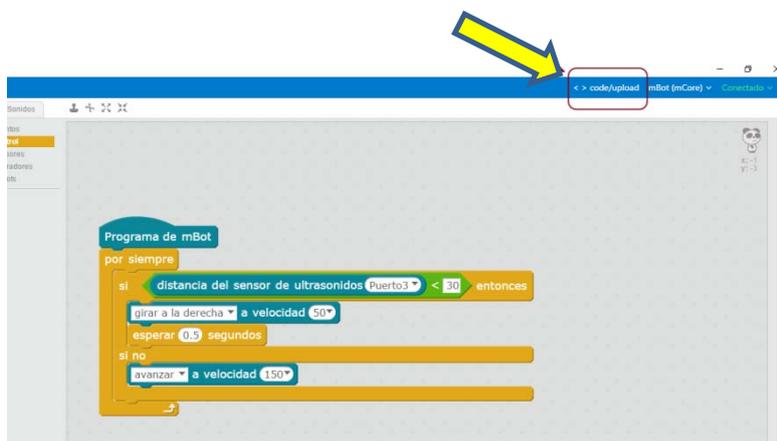


Si el entorno no está en español, hacer click en el icono  y seleccionar el idioma deseado

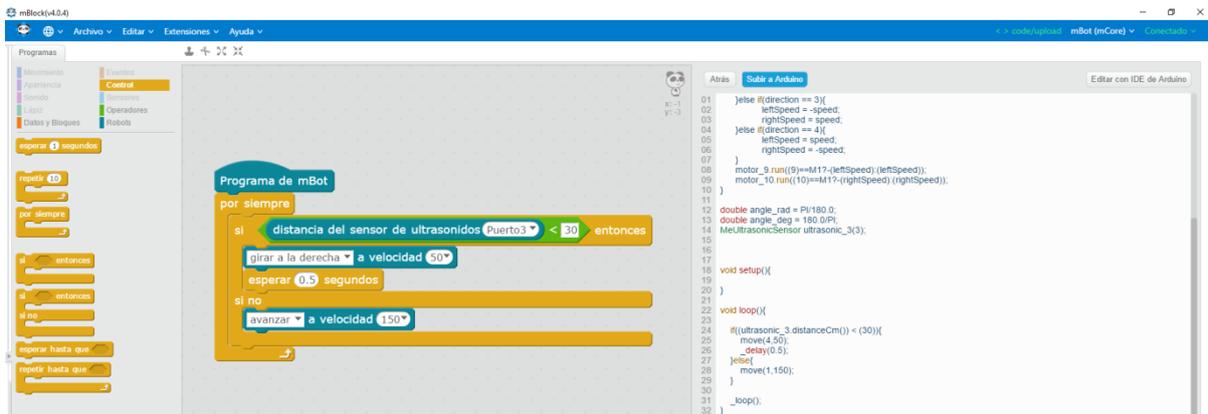


➤ Entorno Arduino

Si se quiere ver el código de Arduino y descargarlo en la placa, pinchamos en Code/Upload



Subimos el programa:



Esperamos hasta que se suba al 100%

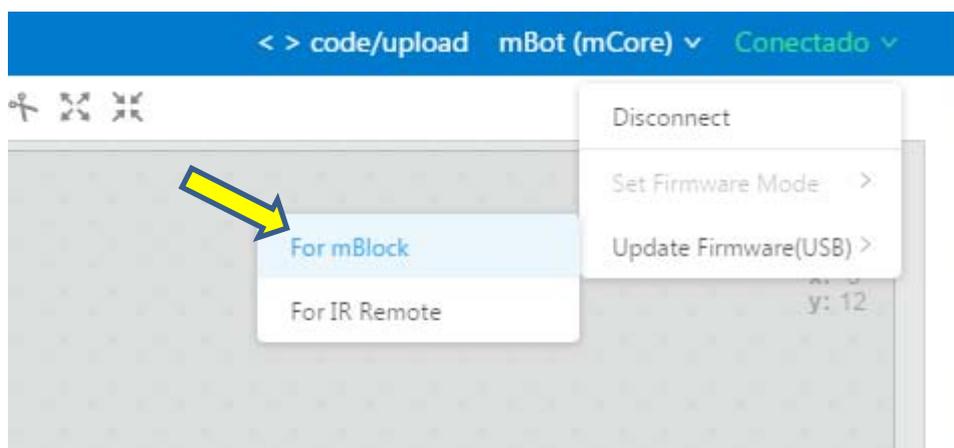
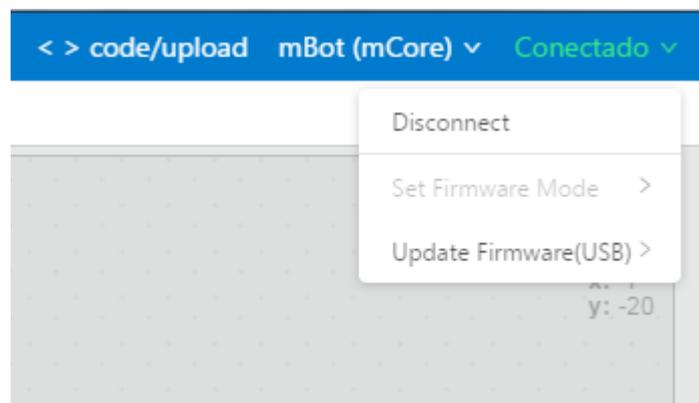


Cerrar

➤ Restaurar programa predeterminado:

Conectar el robot:

Restauramos el firmware de la placa:



Esperar hasta que se complete:

